



Štandardné vybavenie:

- Napájacie napätie 230 V AC
- Svorkovnicové pripojenie
- 2 momentové spínače
- 2 polohové spínače
- 2 prídavné polohové spínače
- Výhrevný odpor
- Tepelný spínač výhrevného odporu
- Mechanické koncové dorazy
- Mechanické pripojenie prírubové podľa ISO 5211
- Ručné ovládanie

Standard equipment:

- Voltage 230 V AC
- Terminal board connection
- 2 torque switches
- 2 position switches
- 2 additional position switches
- Space heater
- Space heater's thermal switch
- Mechanical stop ends
- Connection with valve flanged ISO 5211
- Manual control

Špecifikačná tabuľka \Specification table\ SP 2-Ex

Objednávaci kód \Order code\	292.	x	-	x	x	x	x	x
------------------------------	------	---	---	---	---	---	---	---

Klimatická odolnosť \Climate resistance\	Elektronický regulátor polohy - N \Electronic position controller\ - N	Schéma zapojenia \Wiring diagram\	
Prostredie mierne až horúce suché s teplotami \Mild up to hot dry with temperature range from\ -25 ÷ + 55 °C	bez regulátora \without controller\	nasled. tabuľka \next table\	0
	s regulátorom \with controller\	spätná väzba odporová \resistive feedback\	Z253
		spätná väzba prúdová \current feedback\	Z254

Elektrické pripojenie \Electric connection\	Napájacie napätie \Voltage\	Schéma zapojenia \Wiring diagram\	
Na svorkovnicu \To terminal board\	230 V AC	74075100 ¹⁾ ; 74075200; 74075300; 74075400; Z255; Z265; Z266 - bez \without\ N	0
	3x400 V AC - bez \without\ N	74075500 ¹⁾	9

Max. zaťažovací moment \Max. load torque\ ⁶⁾	Vypínací moment \Switching-off torque\	230 V AC		3x400 V AC		
		Doba prestavenia \Operating time\	Elektromotor \Electric motor\	Doba prestavenia \Operating time\	Elektromotor \Electric motor\	
63 Nm	72 Nm	5 s/90° ²⁾	60 W	5 s/90° ²⁾	90 W	0
		10 s/90° ²⁾		10 s/90° ²⁾		1
125 Nm	145 Nm	20 s/90°	40 W	20 s/90°	90 W	2
		40 s/90°	20 W	40 s/90°		3
		80 s/90°		-		4

Pracovný uhol \Operating angle\		
S pevnými dorazmi \With stop ends\	60°	A
	90°	B
	120°	C
	160°	D
Bez dorazov \Without stop ends\	60°	K
	90°	L
	120°	M
	160°	N
	360°	P
	> 0° ≤ 360° ^{3) 4)}	Z

Vysielač polohy \Transmitter\	Zapojenie \Connection\	Výstup \Output\	Schéma zapojenia \Wiring diagram\	
Bez vysielača \Without transmitter\		-	-	A
Odporový \Resistive\	Jednoduchý \Single\	1x100 Ω	74075200, Z253	B
		1x2000 Ω		F
	Dvojitý \Double\ ⁴⁾	2x100 Ω	74075300	K
		2x2000 Ω		P
Elektronický - prúdový \Resistive with current converter\ ⁴⁾	Bez zdroja \Without power supply\	2-vodič \2-wire\	74075400	S
	Bez zdroja \Without power supply\	3-vodič \3-wire\	Z266	T
	So zdrojom \With power supply\		Z265	U
	Bez zdroja \Without power supply\	3-vodič \3-wire\	Z266	V
	So zdrojom \With power supply\		Z265	W
	Bez zdroja \Without power supply\	3-vodič \3-wire\	Z266	Y
So zdrojom \With power supply\	Z265		Z	
Kapacitný \Capacitive\ (CPT)	Bez zdroja \Without power supply\	2-vodič \2-wire\ ⁴⁾	74075400	I
	So zdrojom \With power supply\		Z255	J
	So zdrojom \With power supply\ ⁵⁾	2-vodič \2-wire\	Z254	

Mechanické pripojenie \Mechanical connection\		Tvar pripoj. dielca \Coupling shape\	Rozmerový náčrt \Dimensional drawing\	
Príruba \Flange\ - ISO 5211	F05/F07	A02	17x17	A
		B02		B
		D05		D
		A01	14x14	E
		B01		F
		C01		G
		D02	14x22	H
		C05		N
		C02		P
		C03		V
		C04		C
		F07	E02	17x25
	Stojan, výstupný hriadeľ, pero \Stand, output shaft, spring\		P - 1311	
Stojan + Veľká páka \Stand + Large lever\		P - 0210		
Stojan + Veľká páka + Ťahadlo TV 360 \Stand + Large lever + Pull-rod TV 360\		-	-	

Poznámky:

- 1) Pre zapojenie podľa tejto schémy nie je možné špecifikovať vysieláč
- 2) Nedoporučuje sa pre vyhotovenie s regulátorom
- 3) Platí len pre vyhotovenie bez vysieláča
- 4) Platí pre vyhotovenie bez regulátora
- 5) Len pre vyhotovenie s regulátorom s prúdovou spätnou väzbou. V tomto vyhotovení nie je výstupný signál galvanický oddelený od vstupného signálu.
- 6) Týmto momentom je možné zaťažovať servopohon v režime S2-10 min, resp. S4-25%, 6-90 cyklov/hod
Pre regulačnú prevádzku s režimom S4-25%, 90 až 1200 cyklov/hod je tento moment rovný 0.8 násobku max. zaťažovacieho momentu

Notes:

- 1) For connection according to this wiring diagram a transmitter cannot be specified
- 2) Not recommended for the version with a controller
- 3) Valid for the version without any transmitter only
- 4) Valid for the version without any controller
- 5) For a version with a controller with current feedback only. The output signal from the capacitive transmitter is not galvanically insulated from the input signal
- 6) By this torque is possible to load the actuator under duty cycle S2-10 min, or S4-25%, 6-90 cycles per hour
For duty cycle S4-25%, 90-1200 cycles per hour this torque equals max. load torque multiplied by 0.8